

di assi è particolarmente adatta per applicazioni in ambienti polverosi o in presenza di impurità. Tutti gli assi lineari possono essere personalizzati a disegno secondo le specifiche delle applicazioni. Predisposizioni attacco motore/riduttore, forature aggiuntive su testate e carrelli, e accessori di fissaggio possono essere personalizzati secondo le esigenze dei clienti. Nel catalogo si riportano gli standard disponibili a magazzino e Fait Group si riserva il diritto di modificare i propri prodotti in base alle esigenze di miglioramento tecnico degli stessi.

CARATTERISTICHE TECNICHE PRINCIPALI

La capacità di carico delle unità lineari dipende dalla taglia delle rotelle utilizzate, dal loro interasse e dalla loro posizione di lavoro. Pertanto le caratteristiche di carico varieranno a seconda che le direzioni di applicazione dei carichi siano radiali, laterali o combinati. Il carico massimo in direzione assiale è legato alla tipologia di cinghia o all'accoppiamento pignone cremagliera. I valori massimi di carico verticale Fz e laterale Fy consigliati sono relativi al sistema rotelle/barre di scorrimento e sono individuati come il 20% della capacità di carico statica ed il 12% della capacità di carico dinamica delle prestazioni del sistema di traslazione. Con questi valori, secondo la nostra esperienza, si ottengono sicurezza statica e durata sufficienti per la maggior parte delle applicazioni. Per effettuare una reale verifica delle condizioni operative e di conseguenza dell'applicabilità dell'asse lineare, è buona norma contattare il nostro Ufficio Tecnico per la verifica tecnica necessaria. I valori massimi ammissibili di velocità, accelerazione e di ripetibilità di posizionamento possono essere inferiori in caso di carichi elevati.

ASSE LINEARE	CARICO TIPICO [KG]	VELOCITÀ [m/s]	ACCELERAZIONE [m/s²]	RIPETIBILITÀ [mm]
GD6M	3	1	5	±0,10
GD10AM	10	2.5	20	±0,10
GD10BM	20	5	20	±0,10
GD10CM	30	5	20	±0,10
GD10AMLAT	15	2.5	20	±0,10
GD10BMLAT	25	5	20	±0,10
GD10CMLAT	35	5	20	±0,10
GD20AM	40	5	30	±0,10
GD20BM	50	5	30	±0,10
GD20AMLAT	45	5	30	±0,10
GD20BMLAT	55	5	30	±0,10
GD20XM	60	5	30	±0,10
GD20SMLAT	70	5	30	±0,10
GD20XC	50	5	30	±0,04*

^{*}Ripetibilità per cremagliera denti inclinati.

Condizioni di riferimento: asse orizzontale. Carico tipico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s^2 .



COMPONENTI

PROFILO DI ALLUMINIO

I profili autoportanti impiegati sono in alluminio EN AW 6060. Le tolleranze dimensionali sono conformi alle norme UNI EN 755-9 e UNI 3879. Gli estrusi utilizzati sono dotati di cave per una facile installazione dell'unità e degli accessori.



CINGHIA DI TRAZIONE

Nelle unità lineari della famiglia GDM vengono impiegate cinghie dentate in poliuretano con trefoli in acciaio di tipologia AT. La tipologia di cinghie impiegate per la trasmissione del moto risulta ottimale per l'impiego nelle unità lineari, considerate le caratteristiche meccaniche e l'entità dei carichi in gioco. In questo modo si riescono ad ottenere:

- Alte prestazioni;
- Bassa rumorosità;
- Bassa usura.



PIGNONE- CREMAGLIERA



Nella serie GD20XC vengono impiegati pignoni e cremagliere dentate in acciaio temprato. Possono essere installate cremagliere a denti dritti o a denti inclinati. La dentatura inclinata permette di ottenere un accoppiamento più silenzioso e capace di trasmettere carichi superiori. Tramite la regolazione del pignone sulla cremagliera è possibile regolare il precarico dello stesso ed ottenere una movimentazione senza giochi capace di garantire un elevata rigidezza per tutta la lunghezza dell'asse lineare. Il modulo standard per le unità lineari è M2 con pignone Z20.

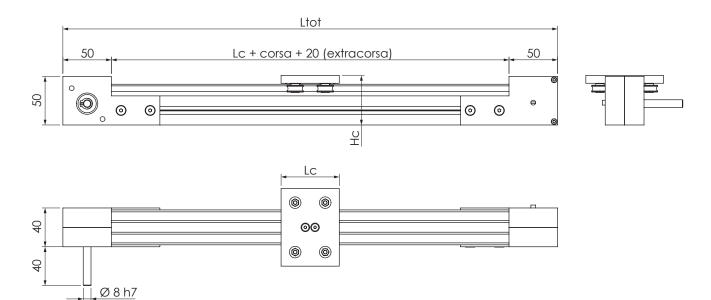


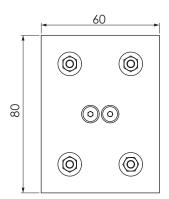
SISTEMA DI TRASLAZIONE

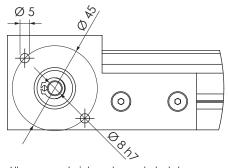
Il sistema di traslazione risulta determinante per capacità di carico, velocità e accelerazione massima.

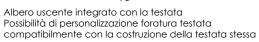
Nella famiglia GDM viene impiegato un sistema di traslazione con le seguenti caratteristiche:

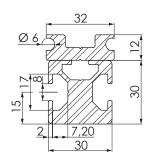
- Due barre in acciaio temprato e cromato con durezza 60 HRC e tolleranza h7 vengono installate e fissate nelle sedi del profilo mediante cianfrinatura o avvitatura.
- Su richiesta possono essere utilizzate barre di scorrimento in acciaio inox.
- Il carrello, realizzato in alluminio anodizzato, è composto da 4 rotelle (tranne per la tipologia GD20SMLAT dove le rotelle sono 8) a due corone di sfere a contatto obliquo sagomate a "V" con gola di 120° o con profilo esterno ad arco gotico. La particolare forma della rotella permette di scaricare al meglio le impurità presenti in alcuni ambienti di lavoro.
- Le rotelle sono assemblate su perni in acciaio, di cui due eccentrici (tranne per la tipologia GD20SMLAT dove gli eccentrici sono 6) per la regolazione e la taratura del precarico del sistema.
- Le rotelle presentano protezioni esterne 2RS o ZZ e sono ingrassate a vita.
- Su richiesta possono essere installate rotelle in acciaio inox.











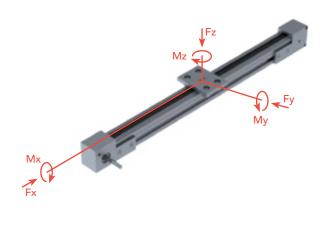
D	IMENSIONI GENERALI
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	60
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 180
Altezza totale carrello Hc [mm]	51



CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOI VENTI/PISTE

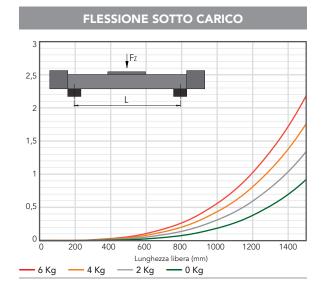
GD6M

	Teorico		Massimo raccomandato		
	Statico	Statico Dinamico		Dinamico	
Fx [N]	476	357	381	314	
Fy [N]	1020	765	204	92	
Fz [N]	424	318	85	38	
Mx [Nm]	11	8	2	1	
My [Nm]	7	5	1	1	
Mz [Nm]	32	24	6	3	



DATI TECNICI GENERALI			
Ripetibilità [mm]	± 0,1		
Velocità massima [m/s]	1		
Accelerazione massima [m/s²]	5		
Corsa massima [mm]	3500		
Tipico carico applicato [Kg]*	3		
Sezione profilo [mm]	30 x 30 + profilo GD6		
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	5,0		
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]	8,9		

^{*}carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²

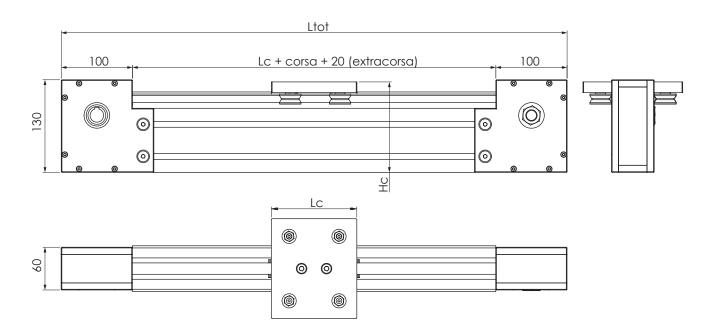


ROTELLE	
Tipologia di rotella	17C-17E
Coefficiente di carico statico C0 [N]	820
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	1270
Carico assiale [N]	106
Carico radiale [N]	510

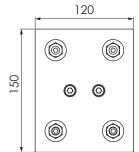
CINGHIA DENTATA	
Tipologia di cinghia	AT5-10
Tipologia di puleggia	Z22 AT5
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	35,01
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	110
Massima trazione cinghia [N]	670

PROPRIETÀ MECCANICHE			
Massa del carrello [kg]	0,2		
Massa guida corsa 0 [kg] *	1,0		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]	0,3		

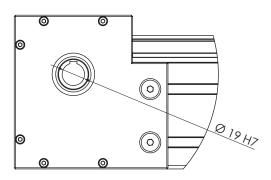
^{*}compresa massa del carrello



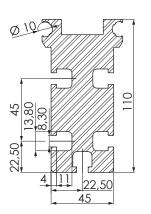
CARRELLO GD10AM CARRELLO GD10BM CARRELLO GD10CM **(6)**



Possibilità di personalizzazione foratura carrello compatibilmente con la costruzione del carrello stesso



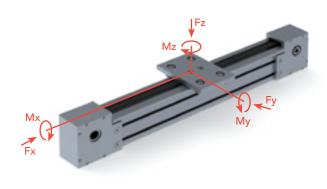
Possibilità di personalizzazione fortura testata compatibilmente con la costruzione della testata stessa



DIMENSIONI GENERALI				
GD10AM GD10BM GD10CM				
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	80	120	120	
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 300	Corsa + 340	Corsa + 340	
Altezza totale carrello Hc [mm]	121	127	134	



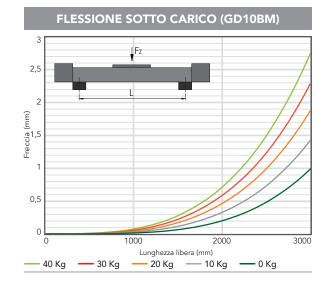
CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOLVENTI/PISTE					
GD10M		Teorico		Max raccomandato	
		Statico	Dinamico	Statico	Dinamico
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	600	450	120	54
CD10AM	Fz [N]	1200	900	240	108
GD10AM	Mx [Nm]	50	37	10	4
	My [Nm]	25	18	5	2
	Mz [Nm]	25	18	5	2
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	2000	1500	400	180
CD40BM	Fz [N]	1600	1200	320	144
GD10BM	Mx [Nm]	72	54	14	7
	My [Nm]	56	42	11	5
	Mz [Nm]	140	105	28	13
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	2600	1950	520	234
GD10CM	Fz [N]	2400	1800	480	216
	Mx [Nm]	118	89	24	11
	My [Nm]	84	63	17	8
	Mz [Nm]	182	137	36	16



DATI TECNICI GENERALI			
	GD10AM	GD10BM	GD10CM
Ripetibilità [mm]		± 0,1	
Velocità massima [m/s]	2,5	5	5
Accelerazione massima [m/s²]	20		
Corsa massima [mm]	7400	7360	7360
Tipico carico applicato [Kg]*	10	20	30
Sezione profilo [mm]	45 x 110		
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	192,6		
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]		39,4	

^{*}carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²

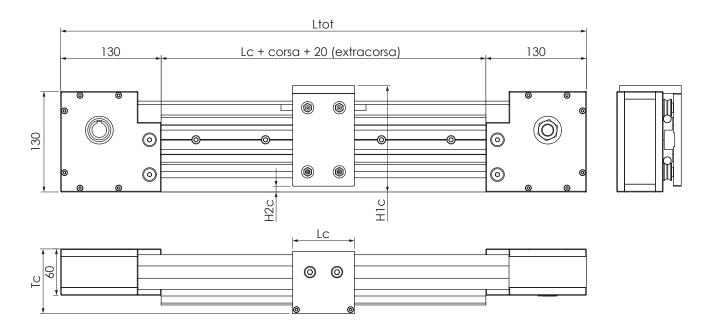
ROTELLE				
	Carrello A	Carrello B	Carrello C	
Tipologia di rotella	22C-22E	30C-30E	38C-38E	
Coefficiente di carico statico C0 [N]	1620	2700	4550	
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	2450	4490	7290	
Carico assiale [N]	300	400	600	
Carico radiale [N]	300	1000	1300	



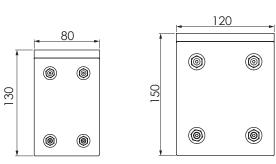
CINGHIA DENTATA				
Tipologia di cinghia	AT10-16	AT10-25		
Tipologia di puleggia	Z20 AT10			
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	63,66			
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	20	00		
Massima trazione cinghia [N]	2270	4000		

PROPRIETÀ MECCANICHE					
	GD10AM	GD10BM	GD10CM		
Massa del carrello [kg]	0,6	1,2	1,8		
Massa guida corsa 0 [kg] *	4,5	5,3	5,9		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]		0,7			

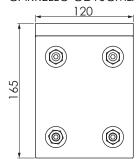
^{*}compresa massa del carrello; cinghia AT10-16



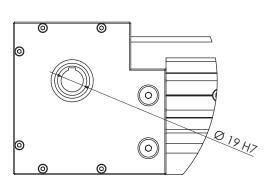
CARRELLO GD10AMLAT CARRELLO GD10BMLAT



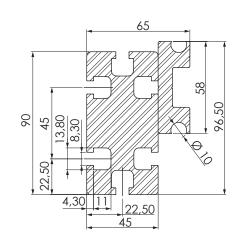
CARRELLO GD10CMLAT



Possibilità di personalizzazione foratura carrello compatibilmente con la costruzione del carrello stesso



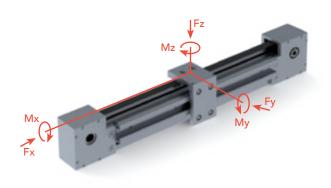
Possibilità di personalizzazione fortura testata compatibilmente con la costruzione della testata stessa



DIMENSIONI GENERALI					
	GD10AMLAT	GD10BMLAT	GD10CMLAT		
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	80	120	120		
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 360	Corsa + 400	Corsa + 400		
Altezza totale carrello H1c [mm]	137,5	147,5	157,5		
Altezza totale carrello H2c [mm]	7,5	2,5*	7,5*		
Larghezza totale carrello Tc [mm]	83,5	90,5	96,5		



CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOLVENTI/PISTE					
CD10M	LAT	Teorico		Max raccomandato	
GD10M	LAI	Statico	Dinamico	Statico	Dinamico
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	1200	900	240	108
CD40AB4LAT	Fz [N]	600	450	120	54
GD10AMLAT	Mx [Nm]	50	37	10	4
	My [Nm]	25	18	5	2
	Mz [Nm]	25	18	5	2
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	1600	1200	320	144
GD10BMLAT	Fz [N]	2000	1500	400	180
GD IUBIVILAI	Mx [Nm]	72	54	14	7
	My [Nm]	140	105	28	13
	Mz [Nm]	56	42	11	5
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	2400	1800	480	216
GD10CMLAT	Fz [N]	2600	1950	520	234
GD TOCMLAT	Mx [Nm]	118	89	24	11
	My [Nm]	182	137	36	16



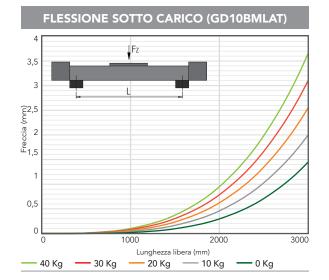
Mz [Nm] da considerarsi come carichi non combinati

DATI TECNICI GENERALI				
	GD10AMLAT	GD10BMLAT	GD10CMLAT	
Ripetibilità [mm]		± 0,1		
Velocità massima [m/s]	2,5	5	5	
Accelerazione massima [m/s²]	20			
Corsa massima [mm]	5900	5860	5860	
Tipico carico applicato [Kg]*	15	25	35	
Sezione profilo [mm]	45 >	k 90 + profilo Gl	D10	
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	152,3			
Momento di inerzia profilo Jy [cm⁴]		57,2		

84

*carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²

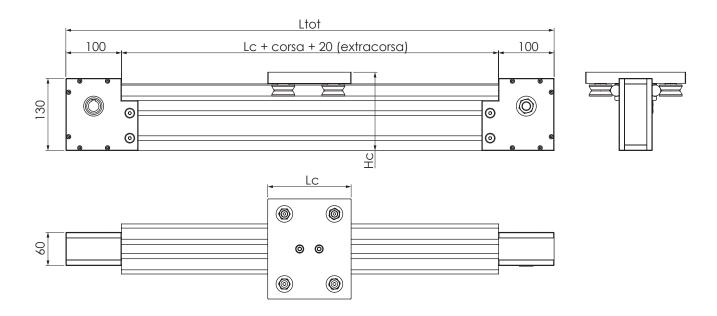
ROTELLE						
	Carrello A	Carrello B	Carrello C			
Tipologia di rotella	22C-22E	30C-30E	38C-38E			
Coefficiente di carico statico C0 [N]	1620	2700	4550			
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	2450	4490	7290			
Carico assiale [N]	300	400	600			
Carico radiale [N]	300	1000	1300			



CINGHIA DENTATA					
Tipologia di cinghia	AT10-16	AT10-25			
Tipologia di puleggia Z20 AT10					
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	63,66				
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	200				
Massima trazione cinghia [N]	2270	4000			

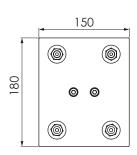
PROPRIETÀ MECCANICHE					
	GD10AMLAT	GD10BMLAT	GD10CMLAT		
Massa del carrello [kg]	0,8	1,7	2,3		
Massa guida corsa 0 [kg] *	4,9	6,2	6,8		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]		0,8			

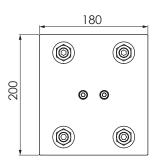
^{*} compresa massa del carrello; cinghia AT10-16

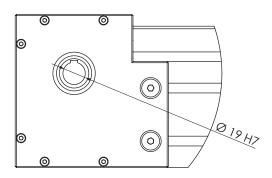


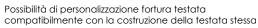
CARRELLO GD20AM

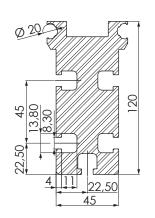
CARRELLO GD20BM







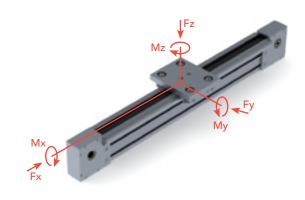




DIMENSIONI GENERALI					
	GD20AM	GD20BM			
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	150	180			
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 370	Corsa + 400			
Altezza totale carrello Hc [mm]	141	151,5			



CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOLVENTI/PISTE						
GD20M Teorico Max raccomandato						
GDZ	ZOIVI	Statico	Dinamico	Statico	Dinamico	
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022	
	Fy [N]	3200	2400	640	288	
CDOOALA	Fz [N]	3200	2400	640	288	
GD20AM	Mx [Nm]	202	151	40	18	
	My [Nm]	144	108	29	13	
	Mz [Nm]	288	216	58	26	
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022	
	Fy [N]	8600	6450	1720	774	
CDOORIA	Fz [N]	17200	12900	3440	1548	
GD20BM	Mx [Nm]	1204	903	241	108	
	My [Nm]	860	645	172	77	
	Mz [Nm]	860	645	172	77	



da	considerarsi	come	carichi	non	combinati

DATI TECNICI GENERALI				
	GD20AM	GD20BM		
Ripetibilità [mm]	± (0,1		
Velocità massima [m/s]	5			
Accelerazione massima [m/s²]	30			
Corsa massima [mm]	5830 5800			
Tipico carico applicato [Kg]*	40 50			
Sezione profilo [mm]	45 x 120			
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	293,0			
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]	74	1,7		

^{*}carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²

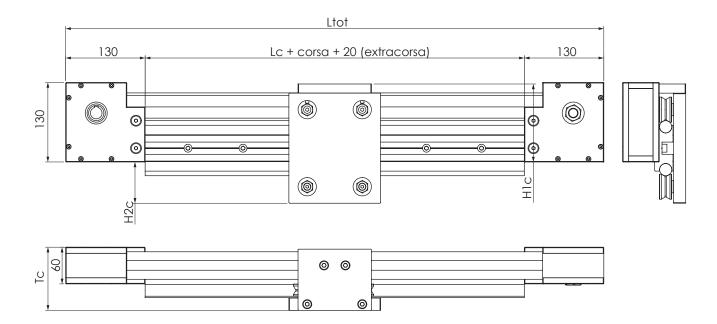
ROTELLE					
	Carrello A	Carrello B			
Tipologia di rotella	41C-41E	58C-58E			
Coefficiente di carico statico C0 [N]	5100	9200			
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	8180	16580			
Carico assiale [N]	800	4300			
Carico radiale [N]	1600	4300			

FLESSIONE SOTTO CARICO (GD20BM)				
3	Fz			
2,5				
2 L		1		
Freccia (mm)				
1				
0,5				
0				
0	1000 Lunghezza lib	2000 era (mm)	3000	
— 50 Kg — 40 I		20 Kg 10 I	⟨g — 0 Kg	

CINGHIA DENTATA				
Tipologia di cinghia AT10-16 AT10-25				
Tipologia di puleggia Z20 AT10				
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	63,66			
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	200			
Massima trazione cinghia [N] 2270 4000				

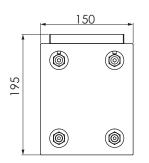
PROPRIETÀ MECCANICHE				
	GD20AM	GD20BM		
Massa del carrello [kg]	2,6	5,0		
Massa guida corsa 0 [kg] *	7,7	10,4		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]	1,25			

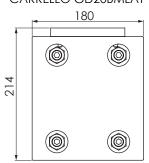
^{*}compresa massa del carrello; cinghia AT10-16

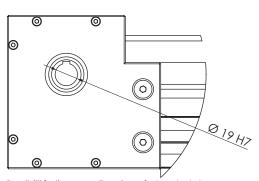


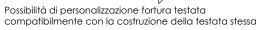
CARRELLO GD20AMLAT

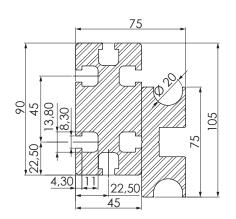
CARRELLO GD20BMLAT







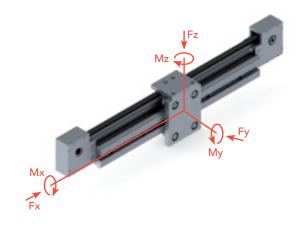




DIMENSIONI GENERALI				
	GD20AMLAT	GD20BMLAT		
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	150	180		
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 430	Corsa + 460		
Altezza totale carrello H1c [mm]	127,5	136,5		
Altezza totale carrello H2c [mm]	67,5*	77,5*		
Larghezza totale carrello Tc [mm]	103,5	114		



CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOLVENTI/PISTE					
Teorico Max raccomandato					
GD20MLAT		Statico	Dinamico	Statico	Dinamico
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	3200	2400	640	288
CD20AB4LAT	Fz [N]	3200	2400	640	288
GD20AMLAT	Mx [Nm]	202	151	40	18
	My [Nm]	288	216	58	26
	Mz [Nm]	144	108	29	13
	Fx [N]	1703	1277	1362	1022
	Fy [N]	17200	12900	3440	1548
CD20DMI AT	Fz [N]	8600	6450	1720	774
GD20BMLAT	Mx [Nm]	1204	903	241	108
	My [Nm]	860	645	172	77
	Mz [Nm]	860	645	172	77



DATI TECNICI GENERALI			
	GD20AMLAT	GD20BMLAT	
Ripetibilità [mm]	± 0,1		
Velocità massima [m/s]	5		
Accelerazione massima [m/s²]	30		
Corsa massima [mm]	5830 5800		
Tipico carico applicato [Kg]*	45 55		
Sezione profilo [mm] 45 x 90 + profilo G		rofilo GD20	
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	218,9		
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]	91,7		

^{*}carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²

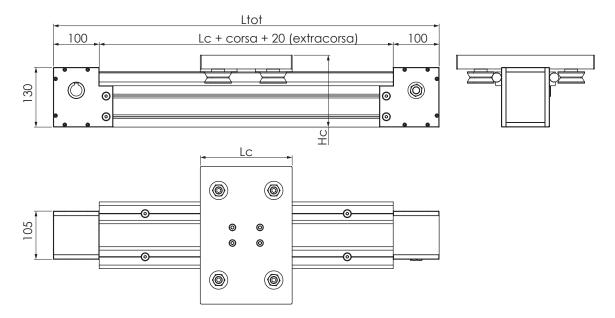
ROTELLE				
	Carrello A	Carrello B		
Tipologia di rotella	41C-41E	58C-58E		
Coefficiente di carico statico C0 [N]	5100	9200		
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	8180	16580		
Carico assiale [N]	800	4300		
Carico radiale [N]	1600	4300		

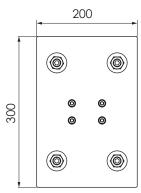
	FLESSIONE SOTTO CARICO (GD20BMLAT)
4]Fz
3,5	
3	
£2,5	
2,5 2 2,1 5,1	
^ي 1,5	
1	
0,5	
0	
0	
50	0 Kg — 40 Kg — 30 Kg — 20 Kg — 10 Kg — 0 Kg

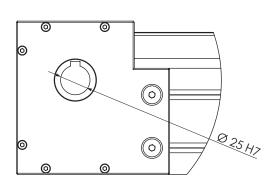
CINGHIA DENTATA				
Tipologia di cinghia	AT10-16	AT10-25		
Tipologia di puleggia	Z20 AT10			
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	63,66			
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	200			
Massima trazione cinghia [N]	2270 4000			

PROPRIETÀ MECCANICHE				
	GD20AMLAT	GD20BMLAT		
Massa del carrello [kg]	2,8	5,0		
Massa guida corsa 0 [kg] *	8,4	10,9		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]	1	,4		

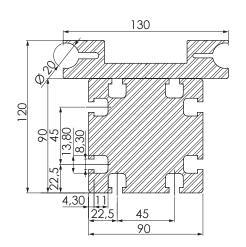
^{*}compresa massa del carrello; cinghia AT10-16







Possibilità di personalizzazione fortura testata compatibilmente con la costruzione della testata stessa

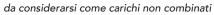


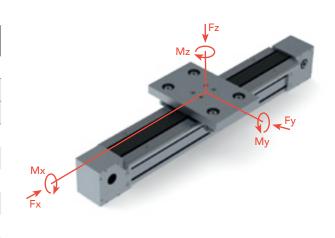
DIMENSIONI GENERALI		
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	200	
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 420	
Altezza totale carrello Hc [mm]	156,5	

CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOLVENTI/PISTE

GD20XM

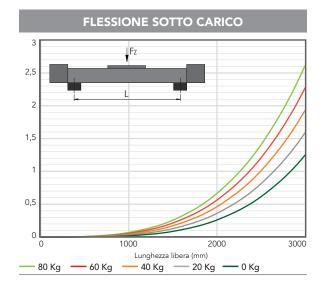
	Teorico		Massimo raccomandato	
	Statico	Dinamico	Statico	Dinamico
Fx [N]	5753	4314	4602	3452
Fy [N]	8600	6450	1720	774
Fz [N]	17200	12900	3440	1548
Mx [Nm]	1677	1258	335	151
My [Nm]	1032	774	206	93
Mz [Nm]	1032	774	206	93





DATI TECNICI GENERALI				
Ripetibilità [mm]	± 0,1			
Velocità massima [m/s]	5			
Accelerazione massima [m/s²]	30			
Corsa massima [mm]	5780			
Tipico carico applicato [Kg]*	60			
Sezione profilo [mm]	90 x 90 + profilo GD20X			
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	492,0			
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]	500,0			

^{*}carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²



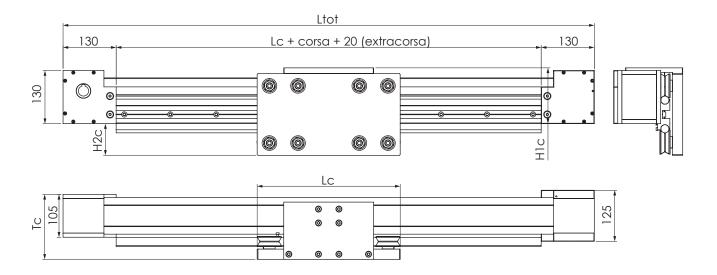
ROTELLE				
Tipologia di rotella	58C-58E			
Coefficiente di carico statico C0 [N]	9200			
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	16580			
Carico assiale [N]	4300			
Carico radiale [N]	4300			

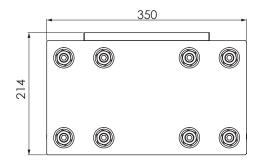
CINGHIA DENTATA			
Tipologia di cinghia	AT10-50		
Tipologia di puleggia	Z20 AT10		
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	63,66		
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	200		
Massima trazione cinghia [N]	7670		

PROPRIETÀ MECCANICHE			
Massa del carrello [kg]	7,8		
Massa guida corsa 0 [kg] *	17,2		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]	2,2		

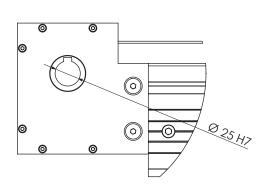
^{*}compresa massa del carrello

2.7 GD20SMLAT

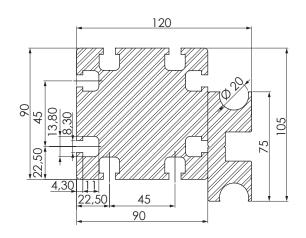




Possibilità di personalizzazione foratura carrello compatibilmente con la costruzione del carrello stesso



Possibilità di personalizzazione fortura testata compatibilmente con la costruzione della testata stessa



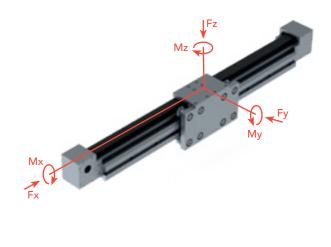
DIMENSIONI GENERALI			
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	350		
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 630		
Altezza totale carrello H1c [mm]	136,5		
Altezza totale carrello H2c [mm]	77,5*		
Larghezza totale carrello Tc [mm]	159		



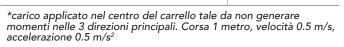
CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA CINGHIA - CORPI VOLVENTI/PISTE

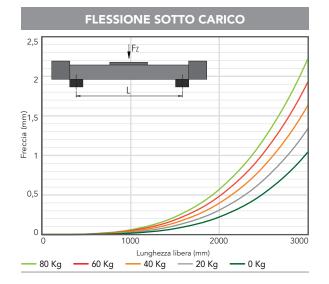
GD20SMLAT

	Teorico		Massimo raccomandato	
	Statico	Dinamico	Statico	Dinamico
Fx [N]	5753	4314	4602	3452
Fy [N]	34400	25800	6880	3096
Fz [N]	17200	12900	3440	1548
Mx [Nm]	2408	1806	482	217
My [Nm]	2494	1871	499	224
Mz [Nm]	2494	1871	499	224



DATI TECNICI GENERALI				
Ripetibilità [mm]	± 0,1			
Velocità massima [m/s]	5			
Accelerazione massima [m/s²]	30			
Corsa massima [mm]	5630			
Tipico carico applicato [Kg]*	70			
Sezione profilo [mm]	90 x 90 + profilo GD20M			
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	569,8			
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]	244,2			



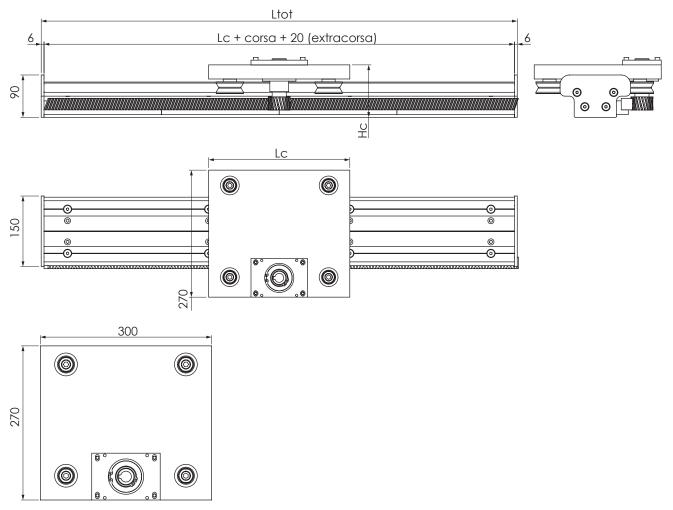


ROTELLE				
Tipologia di rotella	58C-58E			
Coefficiente di carico statico C0 [N]	9200			
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	16580			
Carico assiale [N]	4300			
Carico radiale [N]	4300			

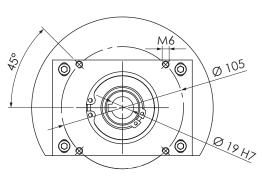
CINGHIA DENTATA			
Tipologia di cinghia	AT10-50		
Tipologia di puleggia	Z20 AT10		
Diametro primitivo puleggia Dp [mm]	63,66		
Spostamento lineare per giro puleggia [mm]	200		
Massima trazione cinghia [N]	7670		

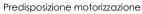
PROPRIETÀ MECCANICHE			
Massa del carrello [kg]	11,0		
Massa guida corsa 0 [kg] *	23,1		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]	2,0		

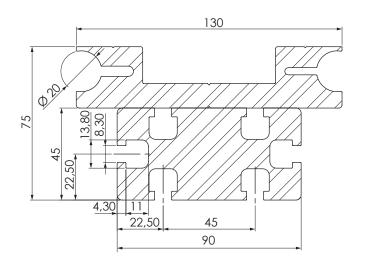
^{*}compresa massa del carrello



Possibilità di personalizzazione foratura carrello compatibilmente con la costruzione del carrello stesso







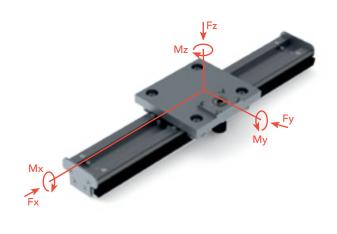
DIMENSIONI GENERALI		
Lunghezza totale carrello Lc [mm]	300	
Lunghezza totale guida Ltot [mm]	Corsa + 332	
Altezza totale carrello Hc [mm]	111,5	



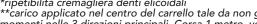
CAPACITÀ DI CARICO SISTEMA PIGNONE/CREMAGLIERA -CORPI VOLVENTI/PISTE

GD20XC

	Teorico		Massimo raccomandato	
	Statico	Dinamico	Statico	Dinamico
Fx [N]	4896	3672	3917	2938
Fy [N]	8600	6450	1720	774
Fz [N]	17200	12900	3440	1548
Mx [Nm]	1677	1258	335	151
My [Nm]	1806	1355	361	163
Mz [Nm]	1806	1355	361	163



DATI TECNICI GENERALI				
Ripetibilità [mm] *	± 0,04			
Velocità massima [m/s]	5			
Accelerazione massima [m/s²]	30			
Corsa massima [mm]	5680			
Tipico carico applicato [Kg] **	50			
Sezione profilo [mm]	45 x 90 + profilo GD20X			
Momento di inerzia profilo Jx [cm ⁴]	128,9			
Momento di inerzia profilo Jy [cm ⁴]	430,8			



^{*}ripetibilità cremagliera denti elicoidali **carico applicato nel centro del carrello tale da non generare momenti nelle 3 direzioni principali. Corsa 1 metro, velocità 0.5 m/s, accelerazione 0.5 m/s²

ROTELLE				
Tipologia di rotella	58C-58E			
Coefficiente di carico statico C0 [N]	9200			
Coefficiente di carico dinamico Cdin [N]	16580			
Carico assiale [N]	4300			
Carico radiale [N]	4300			

3	Fz	
2,5		
	L	
<u>2</u>		/
(EL) 2 (EL) 201,5		
Pre-		
1		
0,5		
0		
0	1000	2000
— 60 Kg -	Lunghezza libera (mm) — 40 Kg — 20 Kg — 0 Kg	

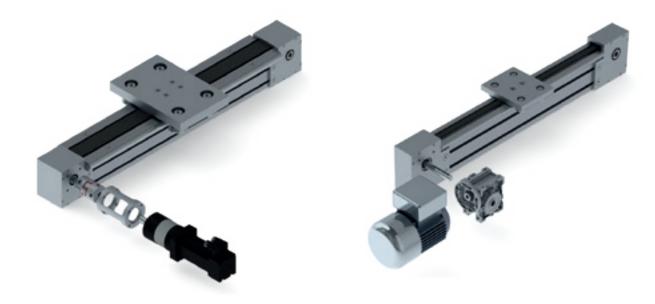
CREMAGLIERA-PIGNONE			
Tipologia di cremagliera*	M2		
Tipologia di pignone	Z 20		
Diametro primitivo pignone Dp [mm]	42,44		
Spostamento lineare per giro pignone [mm]	133		
Massima forza trasmissibile [N]	6528		

^{*}possibilità di montaggio cremagliera a denti dritti o elicoidali

PROPRIETÀ MECCANICHE			
Massa del carrello [kg]	9,1		
Massa guida corsa 0 [kg] *	16,4		
Massa guida ogni 100 mm di corsa [kg]	2,2		

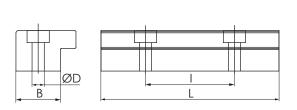
^{*}compresa massa del carrello

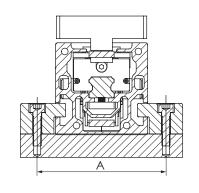
2.9 MOTORIZZAZIONE UNITÀ LINEARE SERIE GDM



Le unità lineari della famiglia GDM prevedono un accoppiamento tra puleggia motrice e albero di trasmissione tramite chiavetta. L'attacco della motorizzazione può prevedere flange di predisposizione, campane di collegamento, giunti elastici, o, dove possibile, collegamento in diretta tra motore/riduttore e puleggia motrice. Predisposizioni attacco motore/riduttore sono personalizzate secondo le esigenze dei clienti.

2.10 ACCESSORI DI FISSAGGIO







ASSE LINEARE	COD MORSETTO	L	1	В	ØD	A	Nr. FORI
GD6M	GLSQ009	80	40	20	5,5	52	2
GD10 AM/BM/CM	GLSQ010	80	40	25	8,5	72	2
GD20 AM/BM	GLSQ010	80	40	25	8,5	72	2
GD20XM	GLSQ010	80	40	25	8,5	117	2

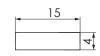


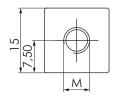
2.11 CURSORI DI FISSAGGIO

ASSE LINEARE	CODICE CURSORE	М	MATERIALE	INSERIBILE DOPO IL MONTAGGIO
	SA107003	M4	ACCIAIO ZINCATO	NO
GD6M	SA107004	M5	ACCIAIO ZINCATO	NO
GDoW	SA107005	M6	ACCIAIO ZINCATO	NO
	SA107006	M8	ACCIAIO ZINCATO	NO
	SA104001	M4	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD10AM/GD10AMLAT GD10BM/GD10BMLAT	SA104002	M5	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD10BM/GD10BMLAT	SA104003	M6	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104004	M8	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104001	M4	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20AM/GD20AMLAT	SA104002	M5	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20BM/GD20BMLAT	SA104003	M6	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104004	M8	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104001	M4	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20XM	SA104002	M5	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20XIVI	SA104003	M6	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104004	M8	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104001	M4	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20SMLAT	SA104002	M5	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20SMLAI	SA104003	M6	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104004	M8	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104001	M4	ACCIAIO ZINCATO	SI
CD20VC	SA104002	M5	ACCIAIO ZINCATO	SI
GD20XC	SA104003	M6	ACCIAIO ZINCATO	SI
	SA104004	M8	ACCIAIO ZINCATO	SI

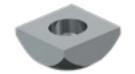
SA107003 SA107004 SA107005 SA107006



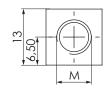




SA104001 SA104002 SA104003 SA104004





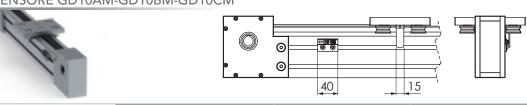


2.12 SENSORI INDUTTIVI

I sensori induttivi vengono impiegati come sensori di prossimità e come sensori di zero. Sono disponibili nelle versioni normalmente aperto (NA) o normalmente chiuso (NC). Questi sensori non presentano usura, non avendo contatto meccanico con il carrello in movimento. Tramite il sensore di prossimità viene trasmessa all'azionamento la posizione in cui si trova il carrello dell'asse lineare. I motori con encoder incrementale necessitano di questo sensore per la messa in funzione, nonché per ogni riavvio dopo un'interruzione di alimentazione.

Sono necessarie forature aggiuntive sul carrello e/o sul profilo di alluminio per il fissaggio della piastra di lettura o del sensore.

SENSORE GD10AM-GD10BM-GD10CM

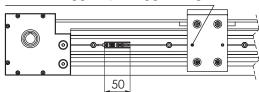


COMPONENTE	CURSORE SENSORE	PIASTRA LETTURA	SENSORE I	NDUTTIVO
CODICE	2 x SA104002 + GLGD10M019	GLGD10M020	SAE2S-W25-1M (NA)	SAE2S-W26-1M (NC)

SENSORE GD10AMLAT-GD10BMLAT-GD10CMLAT

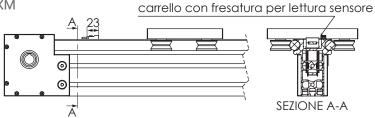


il sensore legge il passaggio del grano fissato sul carrello



COMPONENTE	CURSORE SENSORE	PIASTRA LETTURA	SENSORE INDUTTIVO	
CODICE	GL05007011	-	SAE2S-W25-1M (NA)	SAE2S-W26-1M (NC)





COMPONENTE	CURSORE SENSORE	PIASTRA LETTURA	SENSORE INDUTTIVO	
CODICE	GL05007011*	-	SAE2S-W25-1M (NA)	SAE2S-W26-1M (NC)

 $[\]hbox{*Componente non necessario su GD20AM.} \qquad \hbox{* \dot E necessario lavorare il carrello per la lettura del sensore.}$

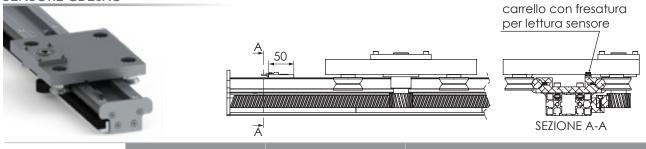
SENSORE GD20AMLAT-GD20BMLAT-GD20SMLAT



COMPONENTE	CURSORE SENSORE	PIASTRA LETTURA	SENSORE INDUTTIVO	
CODICE	GL05007011	-	SAE2S-W25-1M (NA)	SAE2S-W26-1M (NC)



SENSORE GD20XC



COMPONENTE	CURSORE SENSORE	PIASTRA LETTURA	SENSORE INDUTTIVO	
CODICE	GL05007011	-	SAE2S-W25-1M (NA)	SAE2S-W26-1M (NC)

È necessario lavorare il carrello per la lettura del sensore

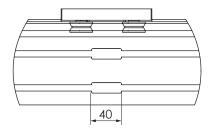
2.13 SENSORI ELETROMECCANICI

I sensori elettromeccanici vengono impiegati per il rilevamento delle posizioni di fine-corsa. Tali sensori interrompono l'alimentazione dell'azionamento in caso di commutazione. Questo dovrebbe impedire al carrello dell'asse lineare di proseguire oltre il limite imposto così da evitare danneggiamenti. Consultare il nostro Ufficio Tecnico per i disegni tecnici.

2.14 ASOLATURA PROFILO

Su richiesta è possibile eseguire fresature in prossimità di una o più cave per poter inserire i cursori per il fissaggio del kit sensore una volta che l'asse è già stato completamente assemblato. La lavorazione viene eseguita come standard in prossimità del centro del profilo.





Se non richiesto, lo standard di costruzione non prevede questa lavorazione.

2.15 CODIFICA STANDARD ASSE LINEARE

		С		LS	
\			\		\
SERIE			CORSA ASSE LINEARE mm		LAVORAZIONI SPECIALI
-GD6M	-GD20AM				
-GD10AM	-GD20AMLAT				
-GD10AMLAT	-GD20BM				0 NESSUNA
-GD10BM	-GD20BMLAT				1 ASOLATURA PROFILO PER
-GD10BMLAT	-GD20XM				INSERIMENTO KIT SENSORE
-GD10CM	-GD20SMLAT				
-GD10CMLAT	-GD20XC				

^{*}Accessori o eventuali predisposizioni motorizzazione sono da richiedere a parte dalla codifica dell'asse

^{*}Lavorazione necessaria solo per gli assi della tipologia GD10M dove il supporto sensore è fissato in cava